

- Single-Board Kamera
- Hohe Framerate
- Sensor im Querformat
- Videosignalgesteuerte Blende

Beschreibung

Hochgeschwindigkeits-Single-Board CCD Kamera mit EXview-Sensor

Die Prosilica GB660/GB660C ist eine schnelle Machine Vision Kamera mit VGA-Auflösung und hoher Performance und Gigabit Ethernet Interface. Der EXview HAD Sensor der Prosilica GB660/GB660C bietet eine besonders hohe Quanteneffizienz und hervorragende NIR Empfindlichkeit.

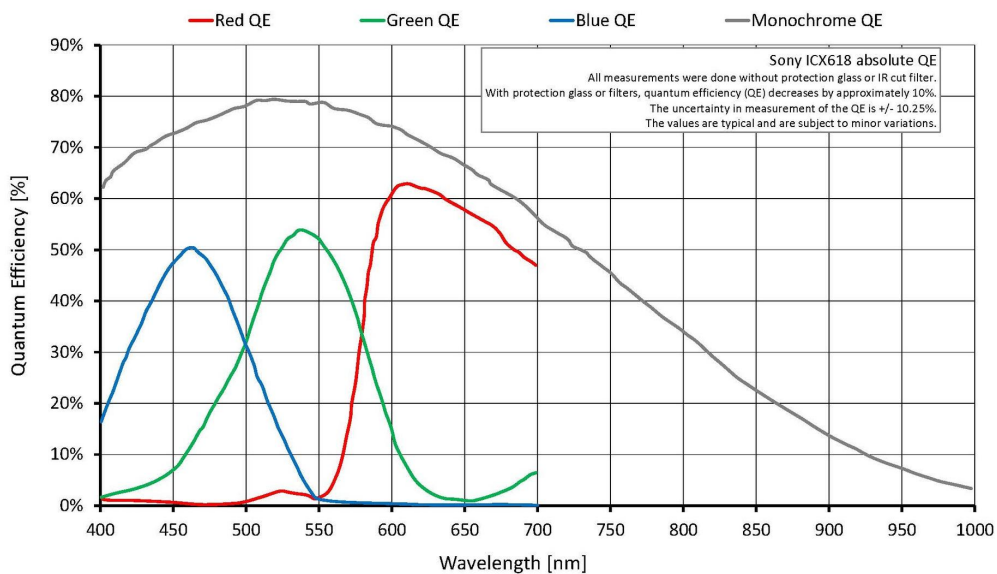
Options:

- IR Cut Filter
- CS-Mount
- Querformat sowie nach hinten oder unten gerichteten Anschlüssen

Spezifikationen

Prosilica GB	660
Interface	IEEE 802.3 1000baseT
Auflösung	659 (H) × 493 (V)
Sensor	Sony ICX618
Sensortyp	CCD Progressive
Zellgröße	5.6 µm x 5.6 µm
Objektivanschluss	C-Mount
Maximale Framerate bei voller Auflösung	119.1 fps
ADC	14 bit
Bildzwischenspeicher (RAM)	16 MByte
	Output
Bit-Tiefe	8/12 bit

Prosilica GB	660
Mono Modi	Mono8, Mono12, Mono12Packed
Farbmodi RGB	RGB8Packed, BGR8Packed
Raw Modi	BayerRG8, BayerRG12, BayerGR12Packed
General purpose Inputs/Outputs (GPIOs)	
TTL I/Os	1 input, 1 output
Optogekoppelte I/Os	1 input, 1 output
RS-232	1
Betriebsbedingungen/Abmessungen	
Betriebstemperatur	0 °C to +70 °C ambient (without condensation)
Spannungsversorgung	5 to 25 VDC
Leistungsaufnahme (@12 V)	3 W
Masse	53 g
Abmessungen (L × B × H in mm)	51 × 89 mm (board size - W × L)
Konformität	RoHS, REACH, WEEE



Features

Features der Prosilica GB660/GB660C:

- Videosignalgesteuerte Blende
- ROI, DSP Subregion (separates ROI für Auto Features)
- Binning
- Auto Gain (manuelle Gainsteuerung: 0 bis 30 dB)



- Auto Belichtung (10 μ s bis 78.5 s)
- Auto Weißabgleich
- StreamBytesPerSecond (einfache Bandbreitenkontrolle)
- Stream Hold
- Sync out Modi: Trigger ready, input, exposing, readout, imaging, strobe, GPO
- Recorder Modus und Multiframe-Acquisition
- Event Channel
- Chunk Daten
- Speicherbare Benutzereinstellungen



Applikationen

Die Prosilica GB66o/GB66oC eignet sich für viele Applikationen einschließlich:

- Machine Vision
- Industrielle Bildverarbeitung
- Öffentliche Sicherheit
- Verkehrsüberwachung
- Robotik